

OHR-E401 系列程序阀门温控器的保持寄存器

表一 0x03, 0x06, 0x10 命令对应的保持寄存器地址表。

| 序号 | 寄存器地址(十进制) | 参数名称 | 数据格式 | 类型 | 备注 |
|---------------|------------|-----------|-------|----|--|
| 动态变量 | | | | | |
| 1 | 00 | 测量通道测量值 | Float | 只读 | |
| 2 | 02 | 阀位值 | Float | 只读 | |
| 3 | 04 | PID 当前设定值 | Float | 只读 | |
| 4 | 06 | PID 当前输出值 | Float | 读写 | 0.0~1.0 表示 0.0~100.0%; ★ 在手动状态下, 可读写; 在自动或点动手动状态只读 |
| 5 | 08 | 第 1 报警状态 | Char | 只读 | 0: 无报警; 1: 有报警 |
| 6 | 09 | 第 2 报警状态 | Char | 只读 | 0: 无报警; 1: 有报警 |
| 7 | 10 | 第 3 报警状态 | Char | 只读 | 0: 无报警; 1: 有报警 |
| 8 | 11 | 第 4 报警状态 | Char | 只读 | 0: 无报警; 1: 有报警 |
| 9 | 12 | 当前手自动状态 | Char | 读写 | 0: 手动, 1: 自动 |
| 10 | 13 | 程序段当前运行段 | Char | 只读 | 0~49 表示: 第 1~50 段 |
| 11 | 14 | 程序段当前运行状态 | Char | 只读 | 0: 暂停, 1: 结束, 2: 运行, 3: 设定曲线在等待测量值到当前设定值。 |
| 12 | 15 | 程序段运行命令 | Char | 只写 | 0: 无效, 1: 启动, 2: 停止, 3: 清零, 4: 步进。 |
| 13 | 16 | 跳转的段号 | Char | 只写 | 0~49: 表示 01~50 段; 写入该寄存器, 程序段就跳到该段运行; 如果段号大于 49 或者该段的时间长度为 0, 跳转无效。 |
| 仪表型号 | | | | | |
| 1 | 29 | 仪表型号 | Char | 只读 | 50 段调节器: 0x2C |
| 仪表一级参数 | | | | | |
| 1 | 30 | 设定密码 LoC | Short | 读写 | |
| 2 | 31 | 第 1 报警值 | Float | 读写 | |
| 3 | 33 | 第 2 报警值 | Float | 读写 | |
| 4 | 35 | 控制环断线报警值 | Short | 读写 | |
| 5 | 36 | 第 1 报警回差 | Float | 读写 | |
| 6 | 38 | 第 2 报警回差 | Float | 读写 | |
| 7 | 40 | 位式控制回差值 | Float | 读写 | |
| 8 | 42 | 比例带 P | Float | 读写 | |
| 9 | 44 | 积分时间 I | Short | 读写 | |
| 10 | 45 | 微分时间 D | Short | 读写 | |
| 11 | 46 | 输出周期 | Char | 读写 | |

| | | | | | |
|---------------|-----|-------------|-------|----|-------------------|
| 12 | 47 | 抑制系数 | Char | 读写 | 通讯传输数值=实际数值乘以 100 |
| 13 | 48 | 比例带 P2 | Float | 读写 | |
| 14 | 50 | 积分时间 I2 | Short | 读写 | |
| 15 | 51 | 微分时间 D2 | Short | 读写 | |
| 16 | 52 | 输出周期 2 | Char | 读写 | |
| 17 | 53 | 抑制系数 2 | Char | 读写 | 通讯传输数值=实际数值乘以 100 |
| 18 | 54 | 自整定 | Char | 读写 | |
| 19 | 55 | 自整定逻辑回差值 | Float | 读写 | |
| 仪表二级参数 | | | | | |
| 20 | 62 | 测量通道信号类型 | Char | 读写 | |
| 21 | 63 | 测量通道小数点 | Char | 读写 | |
| 22 | 64 | 第 1 报警方式 | Char | 读写 | |
| 23 | 65 | 第 2 报警方式 | Char | 读写 | |
| 24 | 66 | 测量通道闪烁报警 | Char | 读写 | |
| 25 | 67 | 测量通道滤波系数 | Char | 读写 | |
| 26 | 68 | 设备号 | Char | 读写 | |
| 27 | 69 | 通讯波特率 | Char | 读写 | |
| 28 | 70 | 报警打印功能 | Char | 读写 | |
| 29 | 71 | 定时打印间隔时间 | Short | 读写 | |
| 30 | 72 | 测量通道单位 | Char | 读写 | |
| 31 | 73 | 上电过程控制方式 | Char | 读写 | |
| 32 | 74 | PID 正反作用方式 | Char | 读写 | |
| 33 | 75 | 加热制冷模式 | Char | 读写 | |
| 34 | 76 | PID 输出类型 | Char | 读写 | |
| 35 | 77 | 制冷输出类型 | Char | 读写 | |
| 36 | 78 | SV 窗口显示方式 | Char | 读写 | |
| 37 | 79 | 算式类型 | Char | 读写 | |
| 38 | 80 | 控制方式 | Char | 读写 | |
| 39 | 81 | 阀位行程时间 | Char | 读写 | |
| 40 | 82 | 正反转手动方式 | Char | 读写 | |
| 41 | 83 | 阀位控制输出回差值 | Float | 读写 | |
| 42 | 85 | PID 输出下限 | Float | 读写 | |
| 43 | 87 | PID 输出上限 | Float | 读写 | |
| 44 | 89 | 测量通道零点迁移 | Float | 读写 | |
| 45 | 91 | 测量通道量程比例 | Float | 读写 | |
| 46 | 93 | 测量通道冷端零点迁移 | Float | 读写 | |
| 47 | 95 | 测量通道冷端放大比例 | Float | 读写 | |
| 48 | 97 | 线性输出 1 零点迁移 | Float | 读写 | |
| 49 | 99 | 线性输出 1 放大比例 | Float | 读写 | |
| 50 | 101 | 线性输出 2 零点迁移 | Float | 读写 | |

| | | | | | |
|----|-----|-------------|-------|-----|-------------------------------|
| 51 | 103 | 线性输出 2 放大比例 | Float | 读写 | |
| 52 | 105 | 变送输出量程下限 | Float | 读写 | |
| 53 | 107 | 变送输出量程上限 | Float | 读写 | |
| 54 | 109 | 测量通道闪烁报警下限 | Float | 读写 | |
| 55 | 111 | 测量通道闪烁报警上限 | Float | 读写 | |
| 56 | 113 | 测量通道测量量程下限 | Float | 读写 | |
| 57 | 115 | 测量通道测量量程上限 | Float | 读写 | |
| 58 | 117 | 测量通道小信号切除 | Float | 读写 | |
| 59 | 119 | 阀位反馈信号类型 | Char | 读写 | |
| 60 | 120 | 阀位反馈小数点 | Char | 读写 | |
| 61 | 121 | 阀位反馈滤波系数 | Char | 读写 | |
| 62 | 122 | 阀位反馈迁移零点 | Float | 读写 | |
| 63 | 124 | 阀位反馈迁移比例 | Float | 读写 | |
| 64 | 126 | 阀位反馈量程下限 | Float | 读写 | |
| 65 | 128 | 阀位反馈量程上限 | Float | 读写 | |
| 66 | 130 | 设定曲线时间单位 | Char | 读写 | |
| 67 | 131 | 设定曲线开始段 | Char | 读写 | 通讯传送数值=实际值-1 |
| 68 | 132 | 循环的起始段 | Char | 读写 | 设定曲线参数 (参见仪表操作手册的设定曲线设置菜单) |
| 69 | 133 | 第 1 段控制时间 | Short | 读写 | |
| 70 | 134 | 第 1 段控制目标值 | Float | 读写 | |
| 71 | 136 | 第 2 段控制时间 | Short | 读写 | |
| 72 | 137 | 第 2 段控制目标值 | Float | 读写 | |
| | ... | ... | ... | ... | |
| | ... | ... | ... | ... | |
| 73 | 277 | 第 49 段控制时间 | Short | 读写 | |
| 74 | 278 | 第 49 段控制目标值 | Float | 读写 | |
| 75 | 280 | 第 50 段控制时间 | Short | 读写 | |
| 76 | 281 | 第 50 段控制目标值 | Float | 读写 | |

备注 1：浮点型的数据按 2143 的格式排列。

备注 2：一次最多传输 32 个字节的数据。